# 事業戦略ビジョン

実施プロジェクト名:洋上風力発電の低コスト化プロジェクト

研究開発項目フェーズ1-④洋上風力運転保守高度化事業

浮体式風車ブレードの革新的点検技術の開発

実施者名:関電プラント株式会社(共同実施者) 代表名:代表取締役社長 北村 仁一郎

幹事会社:関西電力株式会社

# 目次

# 1. 事業戦略·事業計画

- (1) 産業構造変化に対する認識
- (2) 市場のセグメント・ターゲット
- (3) 提供価値・ビジネスモデル
- (4) 経営資源・ポジショニング
- (5) 事業計画の全体像
- (6) 研究開発・設備投資・マーケティング計画
- (7) 資金計画

# 2. 研究開発計画

- (1) 研究開発目標
- (2) 研究開発内容
- (3) 実施スケジュール
- (4) 研究開発体制
- (5) 技術的優位性

# 3. イノベーション推進体制(経営のコミットメントを示すマネジメントシート)

- (1) 組織内の事業推進体制
- (2) マネジメントチェック項目① 経営者等の事業への関与
- (3) マネジメントチェック項目② 経営戦略における事業の位置づけ
- (4) マネジメントチェック項目③ 事業推進体制の確保

# 4. その他

- (1) 想定されるリスク要因と対処方針
- (2) 出展

# 1. 事業戦略・事業計画

# 1. 事業戦略・事業計画/(1)産業構造変化に対する認識

# カーボンニュートラル社会の実現に向けて、洋上風力産業が急拡大すると予想

## カーボンニュートラルを踏まえたマクロトレンド認識

## (社会面)

• 地球温暖化防止に向けたカーボンニュートラルの推進

## (経済面)

• 他電源に比べ高FIT価格という洋上風力発電事業者のインセンティブ、グリーンボンドの 普及拡大、ESG投資の推進による市場活性化

## (政策面)

- 2050年カーボンニュートラル実現に向け、特に洋上風力発電は再生可能エネルギーの 主力電源化
- 洋上風力発電事業促進施策としての日本版セントラル方式導入
- グリーン成長戦略等により、日本における洋上風力の導入拡大と産業競争力強化の達 成のため、競争力のある強靭な国内サプライチェーンを構築

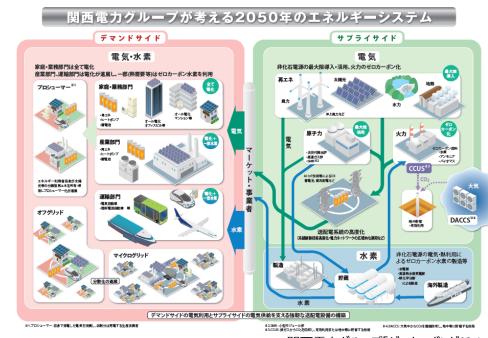
## (技術面)

- コストの35%を占めるメンテナンスの高度化は世界的課題
- 台風・落雷・うねりなど日本・アジア特有の事象に対応した運転保守技術開発へのニーズ

## ● 市場機会:

- 2050年カーボンニュートラル実現に向け、主力電源化に向けた切り札。(グリーン成長戦略において、2040年までに3000万~4500万kWの案件を形成として記載。)
- 浮体式を中心とした洋上風力発電の早期のコスト低減を行い、導入拡大を図る。
- 本研究開発を事業化する2024年までに運転開始予定の洋上風力発電事業は僅かである。事業者が決定した新規の洋上風力発電事業も、運転開始が2028年度以降の計画であることが明らかになったことを受け、本事業化後の早期の洋上風力発電導入量は当初想定よりも落ち込む見込み。
- - 大量導入可能な洋上風力発電は、経済波及効果が期待。

## カーボンニュートラル社会における産業アーキテクチャ



関西電力グループ「ゼロカーボンビジョン2050」より抜粋\*1

● 当該変化に対する経営ビジョン:

## 関西電力グループ「ゼロカーボンビジョン2050」

・ サプライサイドのゼロカーボン化:非化石電源(洋上風力など)は技術開発、革新、 運用の高度化等により最大限導入・活用

## 関電プラント長期経営計画(2020~2030)

・ 超長期時点での再生可能エネルギー主力電源化への備え

## 関電プラント年度経営計画(2021年度)

超長期時点での風力発電設備メンテナンス事業への参入に向けた 取組み

# 1. 事業戦略・事業計画/(2) 市場のセグメント・ターゲット

# 洋上風力のO&M分野のうち、風車ブレードを中心とした維持管理をターゲットとして想定

# セグメント分析

- 関西電力グループは、「ゼロカーボンビジョン2050」\*1に示すように、国内外での洋上風力発電の最大限導入・活用に取り組み、国際的なゼロカーボン化にも貢献することとしている。
- 洋上風力サプライチェーンのうち、コスト構造の占める割合の 高いO&M分野を対象とし、そのうち、<u>風車ブレードの維持管</u> 理をターゲットとする。
- 風車ブレードの維持管理では、落雷等発生後の風車ブレードの臨時点検や定期点検におけるダウンタイムが課題となっており、ダウンタイムの低減化および維持管理の省コスト化に注力し、洋上風力の発電電力量の増加に貢献する。

## 風力発電市場のセグメンテーション

設備・構成要素	ナセル	環境 アセスメント、 風況調査、 地盤調査等	発電機、 制御システム等		ナセルの 維持管理		
	電力変換器		電力変換器等		電力変換器の 維持管理		
	ブレード		避雷針、 構造用複合材料等	風車の設置	ブレードの 維持管理	風車の撤去	
	タワー		タワー鋼材、 ボルト、 フランジ等		タワーの 維持管理		
	基礎		基礎鋼材等	基礎設置	基礎の 維持管理	基礎の撤去	
	ケーブル		海底ケーブル、 陸上ケーブル等	海底ケーブルの 敷設等	海底ケーブルの 維持管理等	海底ケーブルの 撤去等	
	変電所		洋上変電所および その基礎、 陸上変電所等	洋上変電所の 設置等	洋上変電所の 維持管理	洋上変電所の 撤去	
		調査開発	風車・基礎製造 電気系統	設置	O&M	撤去	

### 洋上風カサプライチェーン

## ターゲットの概要

## 市場概要と目標とするシェア・時期

- 概要:風車ブレード等の維持管理に無人航空機(UAV)を用いることで、風力発電の ダウンタイムの低減化およびO&Mの省コスト化できる点検サービスの提供
- 想定市場:洋上風力発電のO&Mのうち、風車ブレードを中心とした点検市場をターゲットとする。浮体式の外観点検(ブレード・ナセル・タワー)、ダウンコンダクター導通試験および打音検査を含む風車設備の点検において、無人航空機(UAV)を用いた技術により、点検作業の省コスト化およびダウンタイム低減により、洋上風力の発電電力量の増加および発電単価(円/kWh)低減貢献が可能。(なお、無人航空機(UAV)を用いたダウンコンダクター導通試験および打音検査については、陸上風力発電設備に対しても適用が可能。)
- 目標とするシェア:約25%
- 事業化予定時期:2023年度以降

需要家	主なプレーヤー	サービス利用頻度 <u>(1年)</u>	ŧ	課題	想	定ニーズ
風力発 電業	洋上風力発 電事業者	·臨時点検時 (落雷等発生 都度)		点検時は、海上の気象 条件に左右され、悪天候の 場合は即座の点検ができず ダウンタイムが募り、発電電 力量が減る。	•	海上の気象条件にさほど 左右されない点検技術に より、ダウンタイムの低減が できると、発電電力量が 増える。
風車製 造業、 風車 O&M業、 風力発 電業	風車メーカー、 風力O&M事 業者、 洋上風力発 電事業者	定期点検時 (保安規程に よる頻度)		ロープワーク等の高所作業に伴う職人、資機材の確保、安全対策等により点検コストが高い。 ロープワークを行える職人の数が少なく、確保が困難。		風車ブレードの点検の実施にあたり、ロープワーク等の高所作業以外の方法があると、点検コストの費用をおさえることができる。

# 1. 事業戦略・事業計画/(3) 提供価値・ビジネスモデル

# 無人航空機(UAV)を用いた洋上風力発電設備O&Mサービスを提供する事業を創出/拡大

# 社会・顧客に対する提供価値

浮体式風車設備の点検において、 無人航空機 (UAV)を利用することで、ダウンタイムが低減でき発電 電力量の増加が可能となる点検 サービスの提供:

浮体式風車設備の点検において、 海上の気象条件に影響を受けにくい無人航空機 (UAV)を用いた点 検方法により、ダウンタイムの低減に よる発電電力量の増加に貢献する。

従来手法であるロープワーク等の 高所作業を伴う点検から、無人航 空機 (UAV)を利用することで点 検コストの低減、安全性向上が期 待できる点検方法の提供:

現在ロープワーカーが実施している 風車ブレードの外観点検、ダウンコンダクター導通試験および打音検査 について、無人航空機(UAV) を用いた技術を確立することで、点 検コストの低減、作業者安全性向 上に貢献する。 ビジネスモデルの概要(製品、サービス、価値提供・収益化の方法)と研究開発計画の関係性

サービス:無人航空機(UAV)を用いた洋上風力発電設備の点検

洋上風力の産業競争力強化に向けた技術開発ロードマップ開発分野®運転保守(O&M)

# 収益化の方法

浮体式風力発電における、無人航空機(UAV)を用いた外観点検、ダウンコンダクター導通試験および打音検査の技術を風力発電事業者や風力O&M事業者へ提供。

# 当該ビジネスモデルに必要な研究開発項目

- ・ 浮体式風力発電設備を対象とした外観点検用無人航空機(UAV)等の開発
- 無人航空機(UAV)を用いたダウンコンダクター導通試験技術の開発
- 無人航空機(UAV)を用いた打音検査技術の開発

# 取引先を含めたサプライチェーン全体への波及効果

- 本点検技術は、風力発電設備を所有する発電事業者には、<u>発電電力量の増加とO&M費用の低減への効果が見込める。また、ダウンコンダクター導通試験技術や打音検査技術は、陸上風力発電にも活用できる可能性がある</u>ことから、風力発電の更なる拡大に寄与できる。
- 本点検技術により有人による高所作業がなくなることとなり、風力O&M事業者は、低価格の点検サービスを提供可能 となると同時に高所作業を削減できるため作業員の安全を確保することも可能となる。
- ・ 浮体式洋上風力に対して本点検を適用するには、ナセル上へのアンテナ設置が必要となる。<u>本点検技術が浮体式</u> <u>洋上風車点検業界に展開されると、風車メーカーよるアンテナ(みちびき衛星)需要が増加</u>する。
- 本点検技術により無人航空機(UAV)の更なる活用機会を増やすことができ、製作メーカーの受注機会が増えることが 見込める。
- 本事業において速やかに技術開発することで、<u>国産技術でもって日本国内特有の課題を解決し、国内洋上風力事業</u>の拡大に寄与する。
- 日本において、サプライチェーン全体に効果をもたらすことが判明した際には、それらをパッケージとした<u>海外展開も可能</u>である。

# 1. 事業戦略・事業計画/(3) 提供価値・ビジネスモデル(標準化の取組等)

# 市場導入(事業化)しシェアを獲得するために、ルール形成(標準化等)を検討・実施

# 標準化を活用した事業化戦略(標準化戦略)の取組方針・考え方

- 浮体式風車設備の点検では、UAVを利用することで、ダウンタイムが 低減でき発電電力量の増加が可能となる点検サービスが提供できる。
- また、従来手法であるロープワーク等の高所作業を伴う点検と比べ、 UAVを利用することで点検コストの低減、安全性向上が期待できる 点検方法の提供が可能となる。
- 本事業における技術開発や実証試験を通じて、風力発電設備点 検におけるUAV活用の上記優位性(利点)を明らかにし、標準に 反映することで、UAV活用の導入を促進し、本事業の早期のサービ ス展開につなげていく。
- なお、この標準化戦略に加えて、コアとなる技術を特許で保護する知 財戦略との両立により、目標とするシェアの確保を目指す。

## 国内外の動向・自社の取組状況

# (国内外の標準化や規制の動向)

- 風力発電設備の維持管理に関する規格として、JWPA自主指針「風力発電設備 ブレード点検および補修ガイドライン(以下、ガイドライン)」が 2021年3月に制定された。
- ガイドラインにはUAV等を用いた近接の点検方法の記載があるものの、外観点検方法の1つとして例示されているのみであり、UAV活用の優位性(利点)に関する記載はない。
- 海上のUAV飛行は、港則法等に則る必要がある。

# (これまでの自社による標準化、知財、規制対応等に関する取組)

- 火力発電設備である煙突の点検マニュアルに、UAVを用いた点検方法を 反映する等の標準化に関する取組みを行っている。
- 特許出願を担当するイノベーション推進本部と連携して、開発した新技術 に関して特許を取得し、競合他社への優位性の確保に取り組んでいる。

本事業期間におけるオープン戦略(標準化等)またはクローズ戦略(知財等)の具体的な取組内容(※推進体制については、3.(1)組織内の事業推進体制に記載)

## 標準化戦略

- ガイドラインへ、風力発電設備点検におけるUAV活用の優位性(利点)を反映する。
- 例)浮体式風車設備の点検では、船舶と比べて、海上の気象条件に影響を受けにくいUAVを 用いた速やかな点検技術により、ダウンタイムの低減による発電電力量の増加が期待できる。
- 例)現在ロープワークが主流となっている風車ブレードの外観点検、ダウンコンダクター導通試験および打音検査では、UAVを用いた点検技術により、点検コストの低減、作業者安全性向上が期待できる。

## 知財戦略

・ 浮体式風力発電の遊転等に対応した外観点 検技術およびダウンコンダクター導通試験方法 に対する点検手法の特許を出願済みであり、これにより競合他社の模倣サービスによる参入を 阻止できる。

# 1. 事業戦略・事業計画/(4)経営資源・ポジショニング

# 長年、発電設備のメンテナンス事業を行ってきた強みを活かして、社会顧客に対して高付加価値 な点検サービスの提供

自社の強み、弱み(経営資源)

# ターゲットに対する提供価値

- 開発する技術の提供により、風力発電のダウンタイムの低 減およびO&M費用の省コスト化に貢献する。
- 設備利用率の改善に伴い、発電可能となる電力量の増加 により、サービスを導入する設備所の利益に貢献し、ひいて は日本全体の再生可能エネルギー発電量増加に貢献する。
- 無人航空機 (UAV)の更なるビジネス展開へ



# 自社の強み

- 多種多様な発電設備のメンテナンスを実施しており、ノウハ ウを多数所有している。
- 機械技術、電気技術、計装技術を保有する社員が多数 在籍しており、幅広いニーズに対応できる。
- 各種メーカー、協力会社とのネットワークがあり、幅広いニー ズに対応できる。

# 自社の弱み及び対応

保有技術の延長線上であるが、風力設備に関する工事経験 が乏しい。

(対応)⇒先行する同業他社、ドローン運用会社、メーカー 等との協業により補う。

# 他社に対する比較優位性

# 技術 自社 (現在) 各発電設備に対するメ ンテナンス技術、ノウハウ を保有

(将来)

# (現在)

顧客基盤

関西電力を主とした 発電事業者および発 電設備を保有する大 規模丁場、重電メー カー



## (将来)

現在の顧客に加え、 現在の保有技術の深化 風力事業者および 風車メーカーへ拡大

# (現在)

協力会社

サプライチェーン

- 資機材購入会計
- 重機類レンタル会社
- 機材レンタル会社



## (将来)

- 協力会社拡大
- 資機材購入、レンタル 会社拡大
- ドローン会社
- 運搬会社

# (現在)

その他経営資源

プラント設備EPC、設 備設計、強度計算 等エンジニアリング能 カ



## (将来)

- 現在のエンジニアリン グ能力に加え、風車 ブレード等の修繕計 画、施丁能力
- DX技術を点検技術 に応用できる人材

# 同業工 事会社

各発電設備に対するメ ンテナンス技術、ノウハウ を保有

ンテナンスの実施

および風力設備に関す

る無人航空機(UAV)

を活用した点検およびメ

- 発電事業者および発 電設備を保有する大 規模丁場、重電メー カー
- 協力会社
- 資機材購入会社
- 重機類レンタル会社
- 機材レンタル会計

## 風力工 事会社

- ロープワーク技術
- 陸上風車で実績を積 み点検ノウハウを保有
- 陸上・着床式風力 発電事業者
- 協力会社
- 資機材購入会計
- 部品メーカー

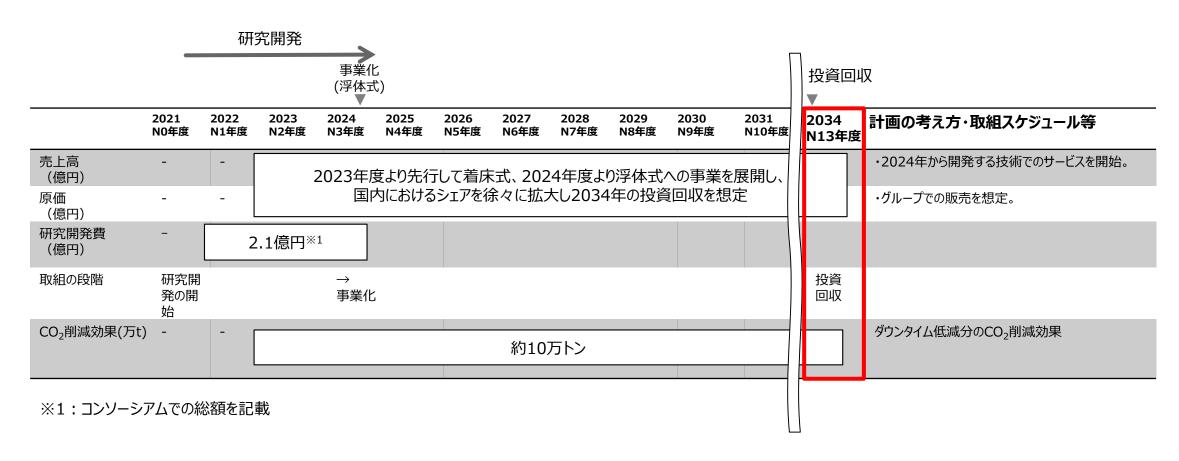
点検技能を有した作 業員

# 1. 事業戦略・事業計画/(5) 事業計画の全体像

# 3年間の研究開発の後、2024年頃の事業化、2034年頃の投資回収を想定

# 投資計画

- ✓ 2024年度の研究開発終了と同時に浮体式洋上風力発電設備に対して事業化を目指す。
- ✓ 日本国内市場でのシェアを徐々に拡大し、2034年に投資回収できる見込み。



# 1. 事業戦略・事業計画/(6)研究開発・設備投資・マーケティング計画

# 研究開発段階から将来の社会実装(設備投資・マーケティング)を見据えた計画を推進

、2021年 2040年 2030年 2020年代後半 ▲ 2040年まで 着床式・浮体式を併せて3000万 国内浮体式洋上風力 ~4500万kwの案件形成 発電が普及

## 研究開発•実証

### 浮体式風力発電の遊転等に対応した外観点検技術及 取組方針 びダウンコンダクター導通試験方法に対する点検手法の

- 特許を出願済。
- 無人航空機(UAV)を用いた洋上風力発電点検に 関するシステム設計、機器開発、各種実証試験を実施 予定。
- システム設計、機器開発または各種実証試験を進めるう えでは、風車メーカーならびに風力発電事業者への聞き 取りによる要件定義が不可欠であり、これまでも当社事 業と関わりのある事業者に対して広くコミュニケーションを 実施してきているが、それにより築けた関係性を維持し、 継続的な情報収集を実施する。
- 本事業にて無人航空機(UAV)を用いた洋上風 力発電点検に関するシステム設計、機器開発における

# 設備投資

- 牛産段階におけるドローン等の機器選定に際しては、 実績のあるドローン運用会社と連携の上、性能面、 価格面で最適な機器を選定する。
- 各種システムに採用するハード、デバイス等の選定 に際しては、実績のあるメーカーと連携の上、性能 面、価格面で最適な機器を選定する。

ドローンを活用した外観点検、導通試験・打音検査 の社会実装を実現するため、飛行方法、ペイロード、 安定性、操作性、価格面等を総合勘案のうえ、必要 性能を満たすドローン等機器の絞り込みを行った。

# マーケティング

- 陸上風力O&Mノウハウを保有する国内事業者と協業体 制を構築し、洋上風力設備に対しても迅速かつ柔軟な点 〜 検サービスを提案する。
- 本技術を適用することでコストの低減ならびにダウンタイム低 減に寄与することの理解を獲得し、メンテナンスシステムの 一部として計画断面から取り入れられるよう、建設計画時 点から発電事業者候補へ提案活動を実施する。
- 特に落雷多発地域である北日本の日本海側は、本サービ ス提供時の発電電力量の増量効果が大きいため、適用さ れる期待が大きい。
- 本技術の導入拡大へ向けて、UAVの海上飛行に関する国 内外の規制の動向について継続的に注視する。
- 本事業は研究開発段階であるが、先行して別途サー ビス展開を開始した着床式点検技術に準じて上記の マーケティングを進めていく。

国際競争

上の

優付性

# 検討、試験等を実施中。



- 幹事会社(関西電力)は、世界で有数の風力発電事業者や風車メーカーと既に友好関係を構築出来ているため、欧米の風力関連最新情報は都度入手している。
- 本事業で開発しようとしている内容に類似した技術または、さらに優れた技術は海外においてもない状況である。
- 本事業において速やかに技術開発することで、海外のO&M事業者が国内市場への参入を検討する前に、国産技術でもって日本国内特有の課題を解決し、国内洋上風力 事業の拡大に寄与する。
- 幹事会社(関西電力)は、既に関係を築いている海外の開発パートナーや風車メーカーとともに、本事業で開発する技術を備えたうえ、海外地点の洋上風力発電事業を 推進できる可能性がある。

# 進捗状況

# 1. 事業戦略・事業計画/(7)資金計画

# 国の支援に加えて、1.4億円規模の自己負担を予定

## 資金調達方針

- 2022年から2024年までの資金需要については、本応募に係る研究開発投資を想定。
- 2025年以降の毎年資金需要については、洋上風力市場の拡大を前提として、本事業に必要となる点検無人航空機(UAV)の購入にかかる設備投資を想定。

	2022 N1年度	2023 N2年度	2024 N3年度	2025 N4年度	2026 N5年度	2027 N6年度	2028 N7年度	2029 N8年度	2030 N9年度	2031 N10年度	2032 N11年度
事業全体の資金需要	2.11	意円+設備技	受費								
うち研究開発投資		2.1億円									
国費負担 (委託又は補助)		1.4億円									
自己負担		1.4	億円程度	(研究費+本	事業に必要	となる無人航	空機(UAV	/)購入にか	かる設備投資	資費)	

※コンソーシアムでの総額を記載

# 2. 研究開発計画

# 2. 研究開発計画/(1) 研究開発目標

浮体式洋上風力発電における無人航空機(UAV)を用いた点検技術の確立というアウトプット目標を達成するために必要な複数のKPIを設定

# 研究開発項目

無人航空機(UAV)を用いた 風力発電設備点検システムの開発

# アウトプット目標

2023年度末までに浮体式洋上風力発電における無人航空機(UAV)を用いた点検技術の確立し、発電事業者、O&M事業者などが実施している点検に活用していく。

# 研究開発内容

浮体式風力発電設備 外観点検用無人航空機 (UAV)等の開発 **KPI** 

## 【開発段階】

開発に伴う検証項目に対する目標値の達成

### 【実証段階】

開発段階で設定した目標値の達成

- 風車の挙動を予測でき、UAVが追従し、設備画像を取得できること。
- UAV飛行異常時には、UIまたは制御機能により風車設備に接触することなく手動操作に切り替えができること。

# KPI設定の考え方

浮体式洋上発電設備特有の挙動に追従した無人航空機 (UAV)の飛行実現に向け、浮体式風車設備の挙動の予測精度、UAVと浮体式風車への追従性を確認する。

2

ダウンコンダクター導通 試験用無人航空機 (UAV)の開発

## 【開発段階】

開発に伴う検証項目に対する目標値の達成

## 【実証段階】

開発段階で設定した目標値の達成

レセプターを洗浄し、ブレードを損傷させることなく導通試験ができること。

1基当たりのUAVによるダウンコンダクター導通試験成功回数を確認する。

3

打音検査用無人航空機(UAV)の開発

### 【開発段階】

開発に伴う検証項目に対する目標値の達成

### 【実証段階】

開発段階で設定した目標値の達成

- 打音検査中に飛行安定性を確保できること。
- ロープワーカーが実施する打音検査結果同等の品質が得られること。

UAVによる風車設備打音検査での設備異常見逃し 率を確認する。

# 2. 研究開発計画/(2) 研究開発内容

# 各KPIの目標達成に必要な解決方法を提案

**KPI** 

## 【開発段階】

開発に伴う検証項目に対する目標値の達成 【実証段階】

開発段階で設定した目標値の達成

- 風車の挙動を予測でき、追従できること。
- 異常時に手動操作に切り替えができること。

# 現状

# TRL4相当

既に当該技術に関 連する特許を出願◆→変化に関わらず 済みだが、実証は 未実施。

# 達成レベル

# TRL9相当

1年間季節の 風車の挙動を 把握、追尾可 能であることを 実証にて確認

# 解決方法

- 実機による実証試験の実施
- 1年間を通して、浮体式風車が波 や風の影響により3次元的に動く 挙動を把握し、風車の挙動を予 測でき、追従できることを実証する。

# 実現可能性 (成功確率)

- 必要技術は
- 浮体設備挙動把握システム(70%) [特許は出願済]
- 浮体設備挙動追従システム(90%) [特許は出願済]
- 管理用ユーザーインターフェイス (90%)[関連技術開発中]

ダウンコンダクター 導通試験用無人 航空機(UAV) の開発

浮体式風力発電設

備外観点検用無人

航空機(UAV)

等の開発

## 【開発段階】

開発に伴う検証項目に対する目標値の達成 【実証段階】

開発段階で設定した目標値の達成

レセプターを洗浄し、ブレードを損傷させる ことなく導通試験ができること。

# TRL6相当

(提案時TRL4→ 現状TRL6) 陸上風車での実証 試験を行い、導通 確認が問題なく実 施できることを確認 した。

# TRL9相当

レセプターの汚 れを除去して、 ダウンコンダク ター導通試験を 実施できることを 実証にて確認

# 実機による実証試験の実施

レセプターの汚れを除去してダウン コンダクターの導通試験を、無人航 空機(UAV)を用いて、できる ことを実証する。

### 必要技術は

- レセプター洗浄器(80%) [関連技術は存在]
- レセプター接点器具(80%) [特許は出願済]
- ドローンガード(90%) [基本技術は存在]
- ケーブル探索機(90%) [特許は出願済]

打音検査用無人 航空機(UAV) の開発

## 【開発段階】

開発に伴う検証項目に対する目標値の達成 【実証段階】

開発段階で設定した目標値の達成

- 打音検査中に飛行安定性を確保できる こと。
- ロープワーカーが実施する打音検査結果 同等の品質が得られること。

## TRL6相当

模擬的に実証試験 を行い、打音デバイ 人航空機 (U スを搭載したUAVに より、ブレート、の打撃 やデータの取得がで きることを確認した。

# TRL9相当

打音検査用無 AV) でロープ ワーカーが実施 する品質同等の 打音検査ができ ることを確認。

## 実証試験の実施

ロープワーカーが実施する打音検 査と同等の試験結果を、打音検 査用無人航空機(UAV)から 得られることを実証する。

### 必要技術は

• 打音機器 (99%)

[関連技術は存在]

飛行安定性確保のための設計 (90%)

## [関連技術は存在]

打音収録及び打音分析装置 (90%)

[関連技術は存在]

# 2. 研究開発計画/(2) 研究開発内容(これまでの取組)

# 各KPIの目標達成に向けた個別の研究開発の進捗度

## 研究開発内容

浮体式風力発電設 備外観点検用無人 航空機(UAV) 等の開発

ダウンコンダクター 導通試験用無人 航空機(UAV) の開発

# 打音検査機器を搭載した UAV(試作機)の開発

- a. 打音機器の適用性検証と改 良
- b. UAVの選定および機器の搭 載

# 直近のマイルストーン

# 浮体式風力発電設備の揺動に追従できるUAV(試作機)の開発

- a. 挙動対応システムの開発
- b. UAVの選定およびシステムの 搭載

# 【通過】ダウンコンダクター導通試験用UAV(試作機)の開発

- a. ケーブル探索機の性能検証
- b. レセプター洗浄機構の開発

【直近】導通試験の実証

c. UAVの選定および機器の搭載

# Vの選足のよい機器の行動

# これまでの(前回からの)開発進捗

- a.・挙動対応システムに関連する技術情報の収集結果をベースに、挙動推定追従 システムの想定アルゴリズムを整理した。
  - ・浮体式風車基礎動揺データとしてひびきよりデータの提供を受けた。
- b.・開発する挙動対応システムに対応したUAVを選定し、<u>改良</u>を行い、目標連続飛行時間90分に対し120分以上の連続飛行を達成した。
- a.・リード線を介さない無線によるケーブル探索機を用いた、新たなダウンコンダクター導 通試験方法を検討し、その性能を検証した。
- b.・レセプター洗浄剤を選定した。またレセプター洗浄用のUAVを選定し、作業性能 確認試験を行い、洗浄作業実施時の適切な作業条件を把握した。(ただし、現 導通試験手法であれば、レセプター洗浄は不要の見込み)
- c.・自律制御にてブレード対象箇所へ接触できる機構を備えた導通試験用UAVを開発した。

・リード線を介さない無線式ケーブル探索機を用いて、陸上風車での実証試験を行い、導通確認が問題なく実施できることを確認した。

# a.・コンクリートを対象とした製品を用いて、風車ブレード用の打音機器を製作し、単体での性能確認を行った。

b.・打音検査用UAVの選定および改良を行った。また、ブレードを損傷させることなく 打音機器を接触させるためにドローンガードを製作し、打音デバイスを搭載した UAVにより、ブレードの打撃やデータの取得ができることを確認した。

## 進捗度

動揺データを取得し、データの 分析および挙動対応システム に係るモデル検討が順調に進 んでいる。

C

陸上風車にて、ケーブル探索機を搭載したUAVにより導通確認を確認できており、順調に進んでいる。

 $\mathsf{C}$ 

打音機器を搭載したUAVによりデータの取得が可能であることを確認できており、順調に進んでいる。

3

打音検査用無人 航空機(UAV) の開発  $\bigcirc$ 

# 2. 研究開発計画/(2) 研究開発内容(今後の取組)

# 個別の研究開発における技術課題と解決の見通し

## 研究開発内容

浮体式風力発電設

備外観点検用無人

等の開発

ダウンコンダクター

導通試験用無人

航空機(UAV)

直近のマイルストーン

# 浮体式風力発電設備の揺

動に追従できるUAV(試 作機)の開発

- a. 挙動対応システムの開発
- b. UAVの選定およびシステムの 搭載

## 残された技術課題

- a.・挙動対応が実現可能なアルゴリズムの構築、システム開発
- b.・UAVへの挙動対応システムの搭載等の検討
  - ·容易に操作可能なUIの開発

解決の見通し

- a. 関連技術を有する企業へ のヒアリング、また必要に応 じた協業体制の構築により 解決できる見込み
- b. UAVメーカー等との連携に より解決できる見込み

## 導通試験の実証

・ブレードの各停止位置や各種レセプタータイプへの適応性の確認

異なる風車タイプに対して、 実証試験を行うことで解決 できる見込み

航空機(UAV) の開発

> 打音検査機器を搭載した UAV(試作機)の開発

- a. 打音機器の適用性検証と改 良
- b. UAVの選定および機器の搭



- a.・打音検査用UAVに搭載した打音機器で取得したデータによる損傷箇所の検知 技術の開発
- b.・特になし

a. 詳細分析用に打音検査 用UAVに搭載した打音機 器による追加データの取得 と、解析手法の検討により 解決できる見込み

打音検査用無人

航空機(UAV) の開発

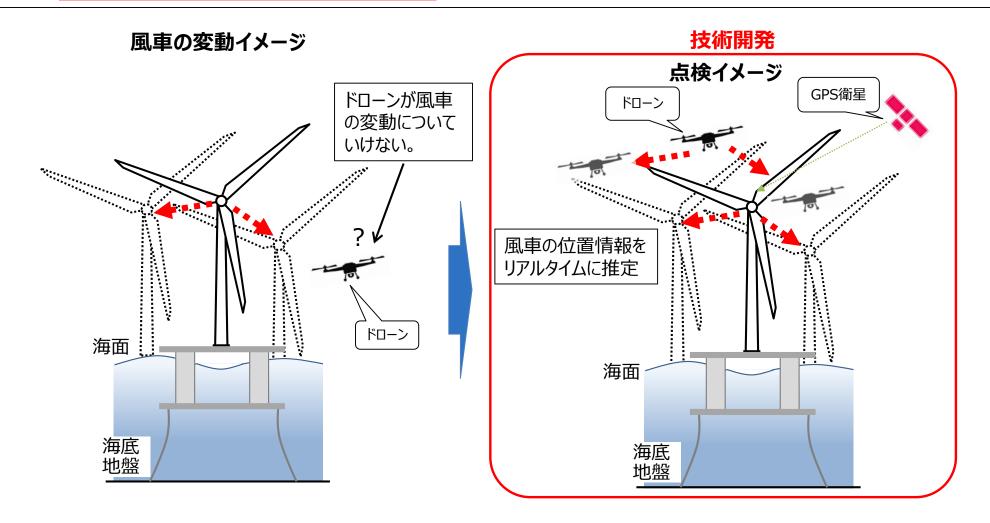
# <参考資料>研究開発内容①:浮体式風力発電設備外観点検用無人航空機(UAV)等の開発

課題:浮体式洋上風力発電設備は海底地盤に固定されていないため、波浪や風況により、風車全体が

変動する。このため、ドローンで点検を行う場合には、風車の位置情報等を正確に把握する必要がある。

解決方法: GPS等を活用し、風車のリアルタイムな位置情報等を推定することで、ドローンによる浮体式

洋上風力発電設備の外観点検を実現させる。



# <参考資料>研究開発内容②:ダウンコンダクター導通試験用無人航空機(UAV)の開発

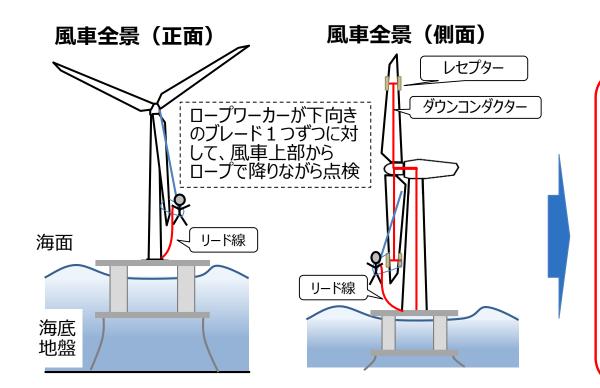
課題:風車のレセプター部※1ダウンコンダクター※2導通試験は、従来のロープワークによる方法では、試験のたびに各ブレードを下向きに回転させる必要がある。このため、点検期間が長期化し、設備停止期間(ダウンタイム)が長くなる傾向がある。

また、ロープワークは墜落災害の危険性があるため、特に沖合に設置される浮体式洋上風力発電設備では、波風の影響でロープワークが実施できない期間が長くなる。

解決方法:ダウンコンダクター接点用器具を搭載することで、ドローンによる導通試験を実現させる。

これにより、試験のたびのブレードの回転をなくし、迅速かつ確実な試験を行うことで、

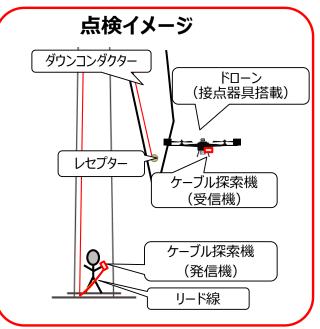
設備停止期間の短縮を図るとともに、作業の安全性向上につなげる。



※1:ブレード先端及び表面に設置される金属製の受雷器具。

※2:雷電流を安全に大地に放電するための設備

# 技術開発



# <参考資料>研究開発内容③:打音検査用無人航空機(UAV)の開発

課題:外観点検によりひび割れが見つかったブレードに対して行う打音検査\*1は、従来のロープワークによる方法では、検査のたびにブレードを下向きに回転させる必要がある。このため、点検期間が長期化し、保安停止期間(ダウンタイム)が長くなる傾向がある。

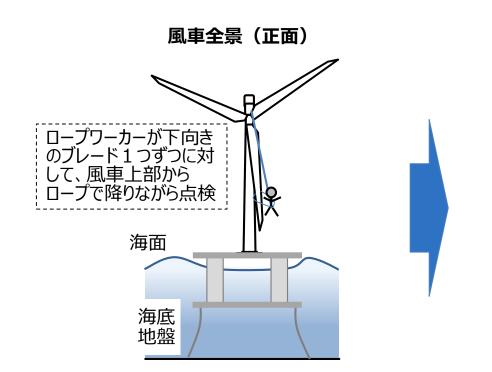
また、ロープワークは墜落災害の危険性があるため、特に沖合に設置される浮体式洋上風力発電設備では、波風の影響でロープワークが実施できない期間が長くなる。

解決方法: 打音デバイスを搭載することで、ドローンによる打音検査を実現させる。

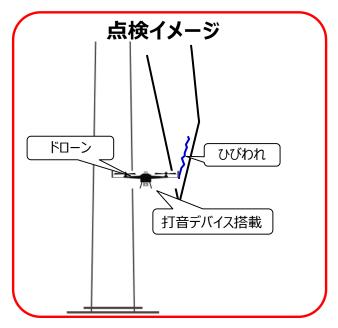
これにより、検査のたびのブレードの回転をなくし、迅速かつ確実な検査を行うことで、

設備停止期間の短縮を図るとともに、作業の安全性向上につなげる。

※1:ブレードの表面をハンマーで軽く叩き、音等の区別により損傷度を確認する試験

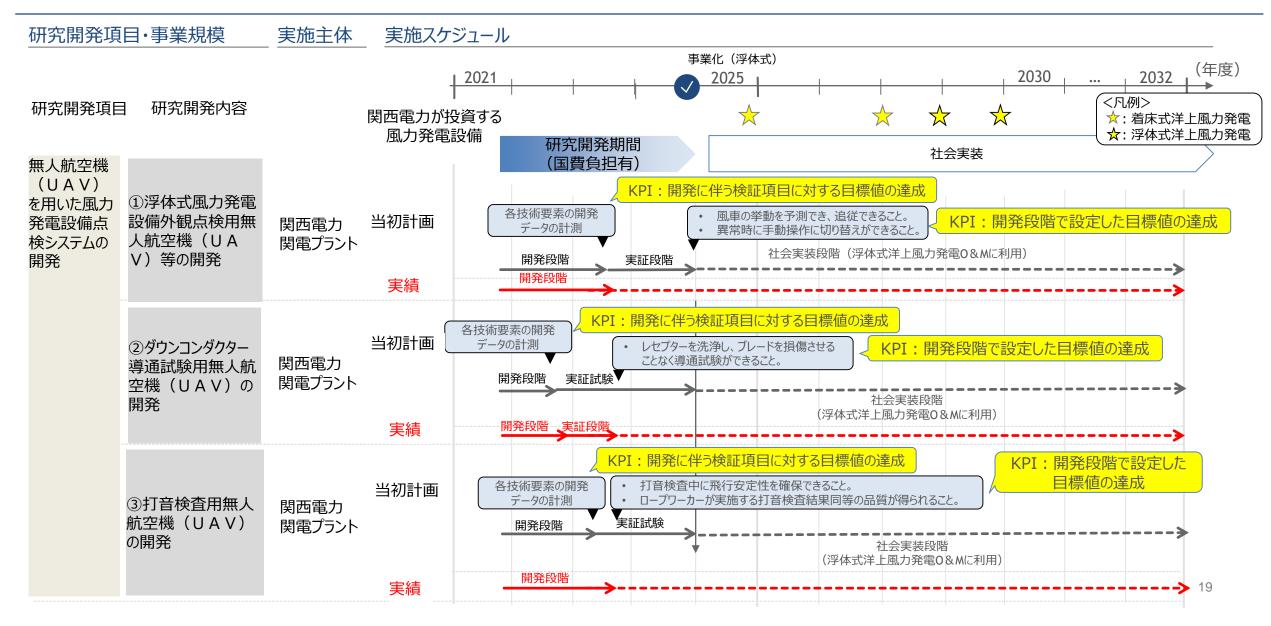


# 技術開発



# 2. 研究開発計画/(3) 実施スケジュール

# 複数の研究開発を効率的に連携させるためのスケジュールを計画



# 2. 研究開発計画/(4) 研究開発体制

# 各主体の特長を生かせる研究開発実施体制と役割分担を構築

# 実施体制図

※金額は、総事業費/国費負担額

# 研究開発項目

無人航空機(UAV)を用いた風力発電 設備点検システムの開発

# 公

# 関西電力株式会社

全体統括、各研究開発要素の統合、 浮体式への対応ロジックの構築、 打音検査機構の開発、 実証試験を担当

# 関電プラント株式会社

浮体式対応システムの構築、UI、 無人航空機(UAV)の制御支 援機能の開発、

ダウンコンダクター接点用器具の開発、 無人航空機(UAV)の改良、 ドローンガードの開発を担当

# 各主体の役割と連携方法

## 各主体の役割

- 研究開発項目全体の取りまとめは、関西電力株式会社が行う
- 関西電力株式会社は、全体統括、各研究開発要素の統合、浮体式への対応ロジックの構築、打音検査機構の開発、実証試験を担当する
- 関電プラント株式会社は、浮体式対応システムの構築、UI、ブレード接近に伴う無人航空機(UAV)の制御支援機能の開発、ダウンコンダクター接点用器具の開発、無人航空機(UAV)の改良、ドローンガードの開発を担当する

# 研究開発における連携方法

• 幹事会社である関西電力株式会社主導で必要に応じてミーティングを実施し、担当業務の実施 状況の把握を行う。(1か月に1回程度)

## 提案者以外の他プロジェクト実施者等との連携

なし

## 中小・ベンチャー企業の参画

なし



幹事会社

# 2. 研究開発計画/(5)技術的優位性

# 国際的な競争の中においても技術等における優位性を保有

# 研究開発項目

無人航空機(UAV)を用いた風力発電設備点検システムの開発

## 研究開発内容

浮体式風力発 電設備外観点 検用無人航空 機(UAV) 等の開発

## 活用可能な技術等

- 浮体式風車発電設備の挙動把握および その挙動に無人航空機 (UAV)が追尾 するシステムの特許 (特願2021-003396、特願2021-149473)
- 着床式洋上風力発電設備外観点検用 に開発した、無人航空機 (UAV)がブ レードに追従して飛行できる技術
- <sup>2</sup> ダウンコンダクター 導通試験用 無人航空機 (UAV) の開発
- ダウンコンダクター導通試験を無人航空機 (UAV)で実施する技術の特許(特願 2021-091575)
- 着床式洋上風力発電設備外観点検用 に開発した、無人航空機 (UAV)がブ レードに追従して飛行できる技術
- 3 打音検査用無 人航空機(U AV)の開発

• 着床式洋上風力発電設備外観点検用 に開発した、無人航空機 (UAV)がブ レードに追従して飛行できる技術

## 競合他社に対する優位性・リスク

## (優位性)

- 浮体式風車発電設備の挙動把握およびその挙動に無人航空機 (UAV)が追尾するシステムの特許を出願済。
- <u>着床式洋上風力発電設備における無人航空機(UAV)を</u> 用いた外観点検での自動飛行技術の知見。
- 現在市場に存在する競合他社の技術はない。 (リスク)
- 無人航空機 (UAV)を用いない点検システム開発との競合

# (優位性)

- <u>ダウンコンダクター導通試験を無人航空機(UAV)で実施する</u> 技術の特許を出願済。
- 現在市場に存在する競合他社の技術はない。 (リスク)
- 無人航空機 (UAV)を用いない点検システム開発との競合

## (優位性)

• 無人航空機 (UAV)で実際の損傷個所を打音検査する技 術は開発されていない。

## (リスク)

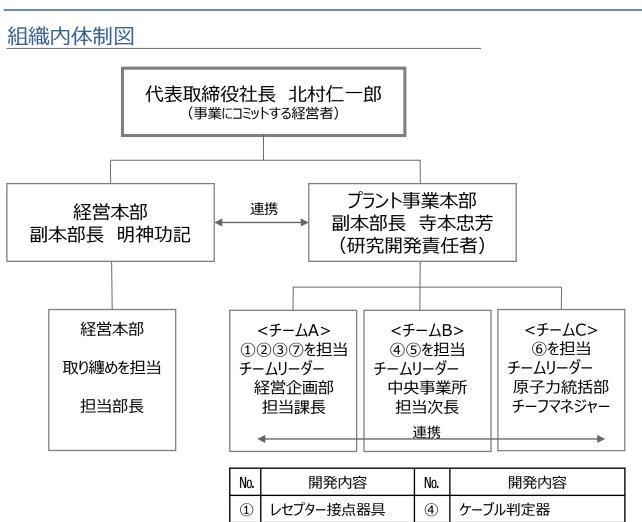
- 陸上風力発電設備に対して、可視光カメラ、X線センサーを 搭載した無人航空機 (UAV)を用いて損傷を検知し、損傷 度を定量評価できる技術との競合
- 無人航空機 (UAV)を用いない点検システム開発との競合

# 3. イノベーション推進体制

(経営のコミットメントを示すマネジメントシート)

# 3. イノベーション推進体制/(1)組織内の事業推進体制

# 経営者のコミットメントの下、専門部署に複数チームを設置



ドローン・ドローンガード

自動制御支援

ユーザーインターフェイス

浮体式対応システム

O&Mに関する標準化

# 組織内の役割分担

## 研究開発責任者と担当部署

- 研究開発責任者
  - 寺本副本部長:プロジェクト統括を担当
- 担当チーム
  - チームA:レセプター接点用器具、ドローン・ドローンガード、自動制御支援を担当 (専任1人、併任2人規模)
  - チームB:ケーブル判定器を担当(併任2人規模)
  - チームC:浮体式対応システムを担当(併任2人規模)
  - 経営本部(担当部長):取り纏めを担当 (併任1人規模)
- ・ チームリーダー
  - 担当課長:発電設備の計測装置関係点検、修繕工事の計画・施工実績

: 各種プラント設備工事でのピンポイント熱橋部位の検索、既設構造物と

撤去品の接触防止計画および施工実績

- 担当次長:発電設備の計測装置関係点検、修繕工事の計画・施工実績
- チーフマネジャー:発電設備の電気装置関係点検、修繕工事の計画・施工実績

## 部門間の連携方法

- 定期連絡会議の開催(1回/2カ月程度)
  - 各チームリーダーが参加する連絡会を開催、開発内容の共有化を図る。
- 臨時連絡会議の開催(都度)
  - 研究上の課題が発生した場合、都度、対策を検討する会議を開催する。
  - 課題内容により、参加者を選定、必要により経営層も参加する。

# 3. イノベーション推進体制/(2)マネジメントチェック項目① 経営者等の事業への関与

# 経営者等による洋上風力発電メンテナンス事業への関与の方針

# 経営者等による具体的な施策・活動方針

- 経営者のリーダーシップ
  - 関西電力グループ「ゼロカーボンビジョン2050」の準拠
  - 当社は、関西電力グループの一員として、また、発電事業に関わる会社として、発電事業を始めとする事業活動に伴うCO<sub>2</sub>排出を2050年迄に全体としてゼロとする関西電力グループ大の取組みを積極的に推進していく。
  - 関電プラント長期経営計画に基づき将来の再生可能エネルギーの拡大を 支えるべく取組みを行うこととしている。
  - 関電プラント年度経営計画において、将来の再生可能エネルギー拡大を 支える取り組みの一つとして、新エネルギー(水素)関連への取組みや風力 発電設備メンテンナス技術者の養成を行うこととしている。新エネルギー関連に ついては、営業活動を通じた情報収集、風力発電設備メンテンナス技術者の 養成については、長年の経験のあるメンテナンス会社に出向を行い、養成を 行っているところである。
- 事業のモニタリング・管理
  - 年度経営計画進捗管理(四半期毎) 風力発電設備メンテナンスへの取組みについては、現段階では将来の投資 との位置づけとして予算設定をし、推進に向け、金銭的支えを行っている。当該 対応を含めた全体予算の執行状況については社内役員全員が参加する経営 会議で四半期毎の決算および収支予想の中で確認するなどマネジメントしており、 2022年度実績を確認している。
  - 成長投資のマネジメント 将来の再生可能エネルギー拡大を支える取組みについては、年度経営計画に 盛り込まれており、当該計画の進捗を四半期毎に社内役員全員が参加する経 営会議において確認するとともに、適宜、課題の議論を通してスムーズな進捗を 図っている。2022年度の取組み実績について、管理表で確認している。

# 経営者等の評価・報酬への反映

取締役執行役員、執行役員の報酬については、地位等に応じて求められる 職責などを勘案した基本報酬と業績の達成度合いに応じた報酬で構成して いる。

# 事業の継続性確保の取組

取締役会の設置

会社法に基づき、取締役会を設置し、取締役会規則、取締役会付議基準に基づく運用を適切に図るとともに、会社法上の大会社として、内部統制システムを構築し、適切な業務の執行を図っている。

経営層へのトレーニング

取締役、監査役に対して、その役割・責務を果たすうえで必要な知識を付与するため、定期的な研修を行っている。社外監査役に対しては、その役割・責務を果たすうえで必要な知識を習得できるよう、就任の際、当社の事業等に関する説明をおこなっている。

# 3. イノベーション推進体制/(3)マネジメントチェック項目② 経営戦略における事業の位置づけ

# 経営計画の中核に風力発電設備メンテナンス事業を位置づけ、企業価値向上とステークホルダーとの対話を推進

# 取締役会等コーポレートガバナンスとの関係

- カーボンニュートラルに向けた全社戦略
  - 関電プラント長期経営計画に基づき将来の再生可能エネルギーの拡大を支えるべく取組みを行うこととしている。
  - 関電プラント年度経営計画において、将来の再生可能エネルギー拡大を支える取り組みの一つとして、新エネルギー(水素)関連への取組みや風力発電設備メンテンナス技術者の養成を行うこととしている。
- 経営戦略への位置づけ、事業戦略・事業計画の決議
  - 社内役員全員が参加する経営会議、常務会においてに再生可能エネルギー拡大を支える取組みを盛り込んだ長期経営計画、年度経営計画を審議、決議している。
  - 年度経営計画は、取締役会においても審議、決議している。
  - 長期経営計画、年度経営計画は、社長コミュニケーション、各事業本部長のコミュニケーションの中で従業員に説明されるとともに、社内ポータルサイトにも掲示し社内周知を図っている。
- ・ コーポレートガバナンスとの関連付け
  - 再生エネルギー拡大を含めた年度経営計画での各取組項目は、社内 全役員(取締役・執行役)が参加した経営会議において、所管各本 部が進捗状況、課題等を定期的に報告、方向性の確認を行っている。

# ステークホルダーとの対話、情報開示

- 長中期的な企業価値向上に関する情報開示
  - 年度決算の公告は、官報に掲載、また、関西電力の100%出資の子会社として、特に重大な事象については、親会社の関西電力が行う適時の情報開示として、公表される仕組みとなっている。
  - 2022年度決算公告は、2023年6月30日付で官報に掲載済である。
- 企業価値向上とステークホルダーとの対話
  - 親会社である関西電力㈱の子会社管理に関する規程に基づき、担当部署である経営企画室に上申する仕組みを通じて説明を行っている他、必要に応じて、取締役会において報告することとしている。
  - 2023年度は、4月、5月、6月、7月に取締役会を開催している。

# 3. イノベーション推進体制/(4)マネジメントチェック項目③事業推進体制の確保

# 機動的に経営資源を投入し、社会実装、企業価値向上に繋ぐ組織体制を整備

# 経営資源の投入方針

- 実施体制の柔軟性の確保
  - 長期経営計画の達成、会社の長期にわたる成長に向け、惜しむことなく、 人・お金・時間を投入することを社達で全社に周知。※4
  - 活動状況により、プロジェクト体制を構築し、対応していく。
- 人材・資金の投入方針
  - -人材の投入方針
    - ・経営本部、プラント事業本部、原子力事業本部の3本部毎に持つ知見 を結集すべく適任な人財を投入する。2022年7月、定期人事異動において 体制の充実化を図った。
    - ・DXの推進に取り組むとともに活動のベースとなる「デジタル人材の育成」に取組んでいくこととしており、具体的研修を実施中である。
  - -資金の投入方針
    - ・風力発電設備メンテナンスへの取組みについては、将来の投資との位置づけとして予算設定をし、推進に向け、金銭的支えを行っているところである。
  - -将来の成長に向けた投資
  - ・関西電力グループは、2050年のゼロカーボン社会実現に向けて「ゼロカーボンエネルギーのリーディングカンパニー」としてグループのリソースを結集する。

# プロジェクト体制の構築と人材育成

- 事業環境に応じたプロジェクト体制による活動
  - ドローン開発を社会実装に確実につなげるためのドローン開発に特化した ブロジェクトを設置。 (2021年 9月16日付) ※**5**
- 若手人材の育成
  - 全社教育基本計画、各本部教育計画に基づく、教育および社外教育 並びにOJT教育等を通じて、人材育成を行っている。
  - 風力メンテナンス技術確保に向けて、社外出向研修に取組んでいる。
  - 風力建設にも要員を派遣し、風力発電設備全体に関する知見を深める べく人材の育成にも取り組み始めたところである。
  - メーカー指定の資格取得に取り組んでいく。
  - 関電グループアカデミーへの参加
    - ・「グループ経営理念」「基盤人材育成」「次世代リーダー育成」に関わる 学部を置き、各役員が学部長に就任。各学部には、従業員が自らの 成長に向けて受講することができる様々な研修や育成制度が用意され ている。

# 4. その他

# 4. その他/(1) 想定されるリスク要因と対処方針

# リスクに対して十分な対策を講じるが、応募時点では予測できない理由により、事業継続が困 難な事態に陥った場合には事業中止も検討

# 研究開発(技術)におけるリスクと対応

- 各種試験機器技術のリスク
- KPIに基づく開発段階、実証段階の状況 の確認。
- 各種機器製作進捗状況の適官確認
- 開発フェーズ、実証フェーズ段階の工程をコ ンソーシアム内部にて確認

# 社会実装 (経済社会) におけるリスクと対応

- 洋上風力発電地点開発の遅延によるリスク
- → 新規開発予定地点の開発状況を注視し、毎年事業化 計画(投資回収計画)を更新したうえ、ターゲットを洋上 風力から陸上風力に変えるなど事業継続可能な計画に変 更する。
- より革新的な技術の登場に伴う競争優位性喪失リスク
- → 進歩の著しいデジタル技術の更なる活用等により新たな革新 的技術が登場した場合、本事業で開発する技術の競争優位 性が確保されるかを速やかに比較評価し、本技術が競争優位 性をどの程度確保できるかを検討する。
- 持続的な事業運営に必要な人材が不足するリスク
- → 本事業で開発する技術を用いたサービスの提供にあたり、無人 航空機操作、無人航空機メンテナンスおよび臨時点検に備え た待機のための人材を、サービス提供地点周辺より雇用し、技 能育成し配置する計画であるが、人材確保が困難な場合に備 え、ドローン操作ライセンス保有者の団体等から一時的に人員 派遣を可能と出来るよう、当該団体等と業務提携を締結する 等持続的なサービス提供体制を確立する。

# その他(自然災害等)のリスクと対応

- 洋上風力発電の導入の遅れ
- 実証フェーズにおいて、浮体式洋上風力 発電設備が整っていない場合は、陸上 風力を中心ターゲットとして受注を狙う。

# 事業中止の判断基準:

研究開発

人による外観点検(現在の外観点検の方法)以外に、研究開発期間において、圧倒的な代替技術が発明された場合

社会実装

# 4. その他

# 参考資料 出典

\*1:関西電力グループ「ゼロカーボンビジョン2050」 https://www.kepco.co.jp/corporate/pr/2021/0226 3j.html